

AEBS試験用ターゲット

衝突被害軽減ブレーキ (Autonomous Emergency Braking System: AEBS) や、衝突警報 (Forward Collision Warning System: FCWS) を評価するための試験用ターゲットです。

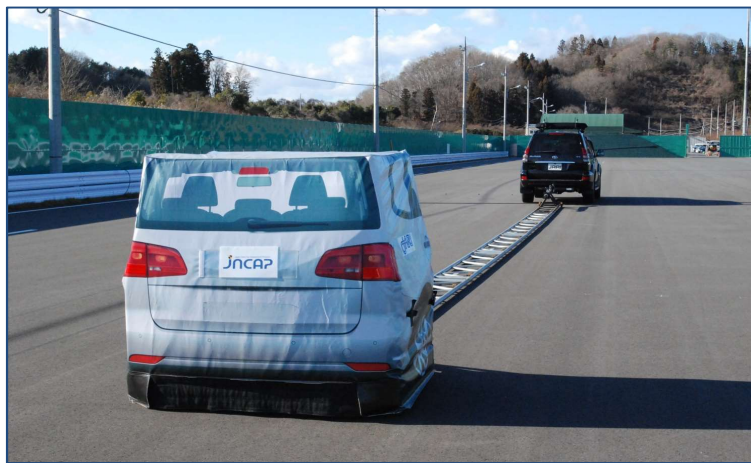
1. 車両ターゲット装置: MESSRING社製 ADAC AEBS Test system (ISO 19206-1準拠)
● 2014年度からの自動車アセスメント試験 (JNCAP) に利用
2. 歩行者ターゲット装置: 4activeSystems社製 4activeSB system/PA (ISO 19206-2準拠)
● JNCAPやEuro NCAPにおける対歩行者AEBS試験に利用
3. 自転車ターゲット装置: 4activeSystems社製 4activeBS (ISO 19206-4準拠)
● JNCAPやEuro NCAPにおける対自転車AEBS試験に利用

※ AEBSに関する国連法規・保安基準の認証試験や性能認定制度の認定試験にも利用

車両ターゲット装置



車両ターゲット(バルーンカー)の外観



牽引走行装置と車両ターゲット

歩行者ターゲット装置



歩行者ターゲットの外観
大人(足可動)



歩行者ターゲットの外観
子供(足可動)



遮蔽シナリオの例


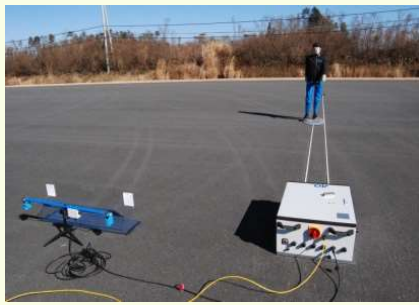


自転車ターゲットの外観



自走式プラットフォーム

各装置の主な仕様

種類	車両ターゲットと牽引走行装置	歩行者ターゲットと引っ張り式プラットフォーム	自転車ターゲットと自走式プラットフォーム	
ターゲット	形状			
	質量	・停止用: 74kg ・牽引用(可動部): 126kg (バルーン部のみ: 44kg)	・大人ダミー: 約7.5kg(身長180cm) ・子供ダミー: 約4.0kg(身長115cm) ※足可動式	・自転車ダミー: 約6.0kg ・乗員ダミー(大人): 約4.0kg
	反射性能	・ミリ波レーダ, レーザレーダおよびカメラセンサに対して, 欧州セグメントCの自動車の後方と同等の被検出特性	・ミリ波レーダ, レーザレーダおよびカメラセンサに対する歩行者の特性を模擬	・ミリ波レーダ, レーザレーダおよびカメラセンサに対する自転車の特性を模擬
	耐衝突速度	50km/h	60km/h	・出会い頭: 60km/h ・追突: 45km/h
	その他	・バルーンの空気圧: 250mbar	・足可動式/(足固定式)	・車輪は回転 ・足は静止
移動部	方式	運転ロボット搭載車による牽引方式	ベルトによる引っ張り方式	自走式
	速度	停止~80km/h	停止~20km/h	停止~50km/h
	加速度	-6m/s ² 以下	-3.5m/s ² ~3.5m/s ²	-6.0m/s ² ~+4.0m/s ²
	その他	・レール全長: 21.4m ・回転半径: 75m以上	・試験車のGPS情報に基づく制御可能 ・衝突位置制御精度: ±3cm ・ベルト長: 最大30m ・サーフボードの厚さ: 2.5cm	・試験車のGPS情報に基づく制御可能 ・衝突位置制御精度: ±3cm ・耐荷重: 1.0t ・プラットフォーム厚さ: 65mm